

FACOLTA DI INGEGNERIA
Esame di Algebra Lineare e Geometria.
Prova scritta del 1°-04-2008 Compito B

I) Sia $T: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ l'applicazione lineare definita da

$$T(x_1, x_2, x_3, x_4) = (x_1 - x_2 + x_3, x_1 + 3x_2 + 2x_3 + x_4, 3x_1 + 5x_2 + 5x_3 + 2x_4).$$

Determinare:

- a) la matrice associata a T rispetto alle basi canoniche;
- b) equazioni cartesiane, una base e la dimensione di $\ker T$;
- c) equazioni parametriche, una base e la dimensione di $\text{Im} T$;
- d) se T è iniettiva e/o suriettiva;
- e) l'immagine del sottospazio U di \mathbb{R}^4 di equazione $x_1 + x_2 - 2x_4 = 0$ tramite T ;
- f) equazioni del complemento ortogonale di $\text{Ker} T$ e una base;
- g) l'equazione cartesiana, una base e la dimensione del sottospazio $U \cap \text{Ker} T$.

II) Si discuta e si risolva il seguente sistema parametrico al variare del parametro reale k :

$$\begin{aligned} x + 2y + 3z &= 5 \\ 2x - y &= 3 \\ 7x + 4y + kz &= 21 \\ 8x + y + (k-3)z &= 19. \end{aligned}$$

Si risolva poi il sistema per $k = -1$.

III) In \mathbb{R}^3 sono dati il punto $P(2,1,0)$ e il piano $\pi: x - y - z = 0$.

Determinare:

- a) la retta r passante per P e perpendicolare a π ;
- b) il piano per P e parallelo a π ;
- c) le rette per P parallele a π ;
- d) i piani per P perpendicolari a π ;
- e) la distanza dell'origine $O(0,0,0)$ dalla retta r ;
- f) la retta s per $O(0,0,0)$ perpendicolare e incidente ad r .

IV) Sia A l'operatore di \mathbb{R}^3 rappresentato dalla matrice

$$A = \begin{pmatrix} 1, 1, -2 \\ 2, 0, -1 \\ 0, 0, -1 \end{pmatrix}$$

Determinare:

- a) gli autovalori di A con le loro molteplicità algebriche;
- b) gli autospazi di A , specificando basi e dimensioni;
- c) una eventuale matrice diagonale D che rappresenti l'operatore A e la matrice diagonalizzante relativa a D oppure giustificare perché A non è diagonalizzabile.

Soluzione.

I)

$$(a) A = \begin{pmatrix} 1, -1, 1, 0 \\ 1, 3, 2, 1 \\ 3, 5, 5, 2 \end{pmatrix}.$$

(b) $\text{Ker}T: x_1 - x_2 + x_3 = 4x_2 + x_3 + x_4 = 0$, $\dim=2$, una base = $\{(1, 0, -1, 1), (0, 1, 1, -5)\}$.

(c) $\text{Im}T: \dim=2$, eq. cartesiana: $x+2y-z=0$, una base: due colonne della matrice A di T, per es. 1^a e 4^a.

(e) $T(U) = \text{Im}T$.

(f) $\text{Ortog}(\text{Ker}T): \{x_1 - x_3 + x_4 = x_2 + x_3 - 5x_4 = 0\}$ $\dim=2$, una base due righe di A (verificare).

(g) $\dim(U \cap \text{Ker}T)=1$, un vettore di base è $\{(11, 1, -10, 6)\}$.

II)

Per $k = 9$, ∞^1 soluzioni $x=(11-3\lambda)/5$, $y=(7-6\lambda)/5$, $z=\lambda$.

Per $k \neq 9$, una sola soluzione: $x=11/5$, $y=7/5$, $z=0$.

Pertanto, per $k=-1$ la soluzione è $x=11/5$, $y=7/5$, $z=0$.

IV)

(a) Autovalori $\lambda = -1$ di m.a.=2 e $\lambda = 2$ di m.a.=1.

(b) L'autospazio U_{-1} ha $\dim=1$, una base è $\{(1, -2, 0)\}$;

l'autospazio U_2 (di $\dim=1$, ovvio) ha eq. $x-y = z = 0$.

(c) Siccome la molt. Geometrica di $\lambda = -1$ è 1, diversa dalla molt. Algebrica, A non è diagonalizzabile, non esiste una base di autovettori.