

CAD

esprimere un oggetto come insieme di ~~poligoni~~ numeri, lavorare su oggetti svolgendo calcoli semplici, rappresentazione + semplice e l'ottimizzazione parametrica  $\left\{ \begin{array}{l} \text{esplicita} \\ \text{ma la forma vettoriale} \\ \text{\u00e9 indep. dal sistema di rif. lavoro} \end{array} \right.$  soprattutto le 3 componenti

$P_0 \dots P_m \in \mathbb{R}^d \quad d \geq 2$  punti di controllo  $\tau \in [0, 1]$

$$B_m(\tau) = \sum_{k=0}^m \binom{m}{k} \tau^k (1-\tau)^{m-k} P_k$$

$$b_{m,k}(\tau) = \binom{m}{k} \tau^k (1-\tau)^{m-k}$$

- 1)  $b_{m,k}(\tau) \geq 0$
- 2)  $\sum b_{m,k}(\tau) = 1$
- 3) smooth, derivabile pi\u00f9 volte
- 4)  $B_m(0) = P_0, B_m(1) = P_m$  interpola agli estremi
- 5) riproduce punti e retta
- 6) ~~riproduce~~ <sup>variazioni</sup> ~~diminuisce~~ (riduce oscill.)
- 7) simmetrica
- 8) controllo globale! (spostare 1 punto cambia la curva)
- 9) grado curva \u00e9  $m!$ , (1) e (8) garantiscono il convex hull

ALG di De Casteljau

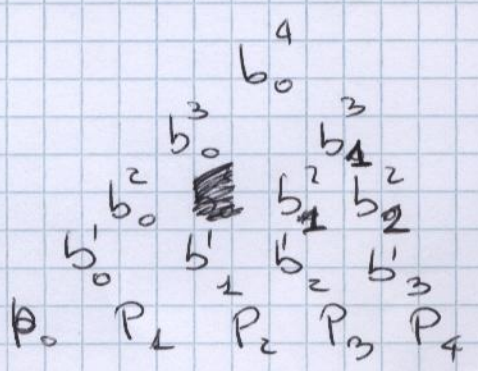
$$\rightarrow b_i^x = (1-\tau) b_i^{x-1} + \tau b_{i+1}^{x-1}$$

$$b_0^x = B_x(\tau), \quad x=1, \dots, m \quad i=0, \dots, m-x$$

$$b_i^0 = P_i$$

mobile (piccole variazioni non si amplificano)

ricorrenza



Es.  $B_3(t) \quad B_3(\frac{1}{2})$

prende sempre la met\u00e0 del segmento ~~segmento~~, sempre + piccolo ~~segmento~~

~~la curva \u00e9 sempre pi\u00f9 piccola~~

$B_3(\frac{1}{2}) = *$ , punto della curva di Bezier in  $\frac{1}{2}$

# degree elevation (albergo algoritmo)

$B_m$  relativo ad un polinomio di controllo con un numero di vertici  $m+2$

$$b_{\xi}^{(1)} = \frac{\xi}{\xi+1} b_{\xi-1} + \left(1 - \frac{\xi}{\xi+1}\right) b_{\xi}, \quad \xi=1, \dots, m-1 \quad (*)$$

curva di Bezier di grado  $m-1$

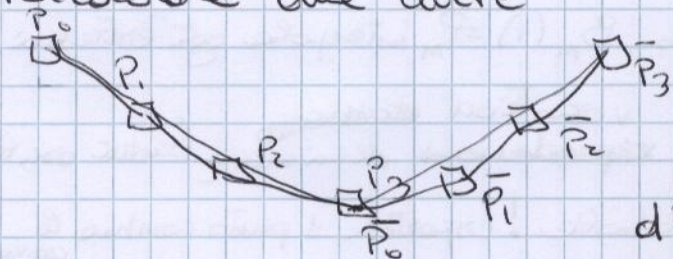
lento!

$DB_m(\tau) = m \sum_{k=0}^{m-1} b_{m-1,k}(\tau) Q_k$ ,  $Q_k = P_{k+1} - P_k$  deggiato  
derivate vettole normali

$$DB_m(0) = m(P_1 - P_0), \quad DB_m(1) = m(P_m - P_{m-1})$$

(\*) Pensa ad un poligono di controllo ad un altro con  $t$  punti, alla fine converge alla curva ma è lento.

Raccorriere due curve



Voglio derivato in  $m$  e dx e uguali in direzione in  $\vec{P}_0 = P_3$

$$dB_3(1) = 3(P_3 - P_2) = 3(P_3 - P_2)$$

$$d\bar{B}_3(0) = 3(\bar{P}_3 - \bar{P}_2) =$$